

4 YÜKSEK MERTEBEDEN LINEER

DİF. DENKLEMLER

İkinci mertebeden lineer dif. denklemlerin teorik yapısı ve çözüm yöntemleri, üçüncü mertebeden ve daha yüksek mertebeden lineer dif. denklemlere genişletilebilir.

4.1 N. Mertebeden Lineer Denklemlerin Genel Teorisi

N. mertebeden bir dif. denklem

$$P_0(t) \frac{d^n y}{dt^n} + P_1(t) \frac{d^{n-1} y}{dt^{n-1}} + \dots + P_{n-1} \frac{dy}{dt} + P_n(y) = g(t) \quad (4.1)$$

formundadır.

P_0, P_1, \dots, P_n ve g yi, $I: \alpha < t < \beta$ aralığında reel değerli, sürekli ve $P_0 \neq 0$ olmak üzere. (4.1)'i P_0 'a bölersen

$$L(y) = \frac{d^n y}{dt^n} + P_1(t) \frac{d^{n-1} y}{dt^{n-1}} + \dots + P_{n-1}(t) \frac{dy}{dt} + P_n(t)y = g(t) \quad (4.2)$$

formu elde edilir.

Soru: (4.4) dif. denkleminin her çözümü y_1, y_2, \dots, y_n 'lerin bir bilesimi olarak ifade edilebilir mi? Eğer $W(y_1, y_2, \dots, y_n)(t_0) \neq 0$ ise bu doğrudur. Bunun görmek için, keyfi $t_0 \in I$ ve keyfi c_1, c_2, \dots, c_n için y_1, y_2, \dots, y_n 'i

$$\begin{aligned} c_1 y_1(t_0) + c_2 y_2(t_0) + \dots + c_n y_n(t_0) &= y_0 \\ c_1 y_1'(t_0) + c_2 y_2'(t_0) + \dots + c_n y_n'(t_0) &= y_0' \\ \vdots \\ c_1 y_1^{(n-1)}(t_0) + c_2 y_2^{(n-1)}(t_0) + \dots + c_n y_n^{(n-1)}(t_0) &= y_0^{(n-1)} \end{aligned} \quad (4.6)$$

denklemi sağlayacak c_1, c_2, \dots, c_n sabitlerini belirleyebilmemiz gereklidir. (4.6) denkleminin keyfi $y_0, y_0', \dots, y_0^{(n-1)}$ değerleri için çözümünün olmasının gerekliliği yeterli ve yeterli $t=t_0$ noktasında

$$W(y_1, y_2, \dots, y_n) = \begin{vmatrix} y_1 & y_2 & \dots & y_n \\ y_1' & y_2' & \dots & y_n' \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ y_1^{(n-1)} & y_2^{(n-1)} & \dots & y_n^{(n-1)} \end{vmatrix}$$

Wronskiyunun sıfırdan farklı olmasıdır.

Başlangıç değer problemi bu denklemi sağlayan ve

$$y(t_0) = y_0, y'(t_0) = y_0', \dots, y^{(n-1)}(t_0) = y_0^{(n-1)} \quad (4.3)$$

başlangıç koşullarını sağlayan tek bir çözümüdür.

Teorem: P_1, P_2, \dots, P_n ve g , I açık aralığında sürekli fonksiyonlar ise (4.2) denklemi ve (4.3) başlangıç koşullarını sağlayan yalnız bir $y = \phi(t)$ fonksiyonu vardır. Bu çözüm bütün I aralığı boyunca sağlanır.

Homojen denklemler

$$\text{Eğer } y_1, y_2, \dots, y_n \quad L(y) = y^{(n)} + P_1(t)y^{(n-1)} + \dots + P_{n-1}(t)y' + P_n(t)y = 0 \quad (4.4)$$

$$\text{homojen denkleminin çözümleri ise bunların kesişti linear bilesimi} \quad y = c_1 y_1 + c_2 y_2 + \dots + c_n y_n \quad (4.5)$$

(4.4)'ün bir çözümüdür.

Teorem: I açık aralığında, P_1, P_2, \dots, P_n fonksiyonları sürekli, y_1, y_2, \dots, y_n (4.4) denkleminin çözümleri ve en azından bir $t \in I$ noktasında $W(y_1, y_2, \dots, y_n)(t) \neq 0$ ise (4.6) denkleminin her çözümü y_1, y_2, \dots, y_n çözümlerinin bir linear bilesimi olarak ifade edilebilir.

Wronskiyunun sıfırdan farklı olduğu y_1, y_2, \dots, y_n çözümlerine temel çözüm kümeleri denir. Herhangi bir temel çözümün kesişti linear bilesimi genel çözüm denir.

f_1, f_2, \dots, f_n fonksiyonlarına, $\forall t \in I$ için

$$k_1 f_1 + k_2 f_2 + \dots + k_n f_n = 0$$

denklemi sağlayan herpsi birden sıfır olmayan k_1, k_2, \dots, k_n sabitleri vorsa, lineer bağımlı denir. Eğer

$$k_1 f_1 + k_2 f_2 + \dots + k_n f_n = 0$$

denklemi yalanız $k_1 = k_2 = \dots = k_n = 0$ sabitleri sağlıyorsa f_1, f_2, \dots, f_n lineer bağımsız denir.

y_1, y_2, \dots, y_n (4.6)'nın çözümleri ise y_1, y_2, \dots, y_n 'nin lineer bağımlı olması için genel ve yeter şart bir to $\in I$ noktasında olmalıdır.

$$W(y_1, y_2, \dots, y_n)(t_0) \neq 0$$

Homojen Olmayan Denklemler:

$$L(y) = y^{(n)} + p_1(t)y^{(n-1)} + \dots + p_n(t)y = g(t) \quad (4.2)$$

homojen olmayan denklemin iki çözümü y_1 ve y_2 ise

$$L(y_1 - y_2)(t) = L(y_1)(t) - L(y_2)(t) = g(t) - g(t) = 0$$

olduğundan, $y_1 - y_2$ homojen kısmın çözümüdür. Homojen kısmın herhangi çözümü y_1, y_2, \dots, y_n temel çözüm kümelerinin lineer bilesimi olarak yazılabildiğinden (4.2)'nin herhangi bir çözümü y homojen olmayan kısmın bir özel çözümü olmak üzere

$$y = c_1 y_1(t) + c_2 y_2(t) + \dots + c_n y_n(t) + y(t) \quad (4.7)$$

dir. (4.7)'ye homojen olmayan dif. denklemin genel çözümü denir.

b) $W(f_1, f_2, f_3)(t) = \begin{vmatrix} 5 & \sin^2 t & \cos 2t \\ 0 & \sin 2t & -2\sin 2t \\ 0 & 2\cos 2t & -4\cos 2t \end{vmatrix} = 0$

$$k_1 5 + k_2 \sin^2 t + k_3 \cos 2t = 0$$

$$\sin^2 t = \frac{1 - \cos 2t}{2}$$

$$k_1 = \frac{1}{10}, k_2 = -1, k_3 = -\frac{1}{2} \Rightarrow \sin^2 t = \frac{1}{10} \cdot 5 - \frac{1}{2} \cos 2t$$

2) $1, x, x^3$ 'in $xy''' - y'' = 0$ dif. denklemini sağlayan gösteriniz ve

Wronskianını bulunuz.

$$\begin{array}{lll} y_1(x) = 1 & y_2(x) = x & y_3(x) = x^3 \\ y_1' = 0 & y_2' = 1 & y_3' = 3x^2 \\ y_1'' = 0 & y_2'' = 0 & y_3'' = 6x \\ y_1''' = 0 & y_2''' = 0 & y_3''' = 6 \\ xy_2''' - y_2'' = 0 & xy_3''' - y_3'' = x \cdot 6 - 6x = 0 & \end{array}$$

Örnekler: Aşağıdaki fonksiyonların lineer bağımlı olup olmadığını belirleyiniz. Lineer bağımlı ise aralarındaki bağıntıyı bulunuz.

a) $f_1(t) = 2t - 3, f_2(t) = t^2 + 1, f_3(t) = 2t^2 - 1$

b) $f_1(t) = 5, f_2(t) = \sin^2 t, f_3(t) = \cos 2t$

c) $W(f_1, f_2, f_3)(t) = \begin{vmatrix} 2t - 3 & t^2 + 1 & 2t^2 - 1 \\ 2 & 2t & 4t \\ 0 & 2 & 4 \end{vmatrix} = (2t - 3) \begin{vmatrix} 2t & 4t \\ 2 & 4 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} t^2 + 1 & 2t^2 - 1 \\ 2 & 4 \end{vmatrix}$

$$= -2(4t^2 + 4 - 4t^2 + 2) = -12 \neq 0$$

Oluşundan f_1, f_2, f_3 lineer bağımsızdır.

$$W(1, x, x^3) = \begin{vmatrix} 1 & x & x^3 \\ 0 & 1 & 3x^2 \\ 0 & 0 & 6x \end{vmatrix} = 6x$$

4.2 Sabit Katsayılı Homojen Denklemler

a_0, a_1, \dots, a_n reel sayılar olmak üzere

$$L(y) = a_0 y^{(n)} + a_1 y^{(n-1)} + \dots + a_{n-1} y' + a_n y = 0 \quad (4.8)$$

1. mertebeden lineer homojen drf. denklemin çözümünü 2. mertebeden dif. denklemlerde olduğu gibi $y = e^{rt}$ şeklinde arayalım. Bu durumda (4.8) denklemi

$$L(e^{rt}) = e^{rt} (a_0 r^n + a_1 r^{n-1} + \dots + a_{n-1} r + a_n) = e^{rt} Z(r)$$

şekline indirgenir. Burada

$$Z(r) = a_0 r^n + \dots + a_n$$

dir.

$Z(r)=0$ denklemi sağlayan r ler için $L(e^{rt})=0$ ve $y=e^{rt}$, (4.8)'in bir çözümüdür. $Z(r)$ polinomuna karakteristik polinom ve $Z(r)=0$ 'a (4.8) dif. denklemi karakteristik denklemi denir.

Reel ve birebirinden farklı kökler:

$Z(r)=0$ denklemiin reel ve birebirinden farklı r_1, r_2, \dots, r_n kökü varsa $e^{r_1 t}, \dots, e^{r_n t}$, (4.8) denklemiin çözümleridir. Bu fonksiyonlar lineer bağımsız olduğundan (4.8)'in genel çözümü

$$y = c_1 e^{r_1 t} + c_2 e^{r_2 t} + \dots + c_n e^{r_n t}$$

dir.

Hafta 7 Ders 1

9/14

Fuat Ergezen

Çözüm

dir.

$$y = c_1 e^t + c_2 e^{-t} + c_3 e^{2t}$$

$$y' = c_1 e^t - c_2 e^{-t} + 2c_3 e^{2t}$$

$$y'' = c_1 e^t + c_2 e^{-t} + 4c_3 e^{2t}$$

$$t=0, y=2 \quad 2=c_1 + c_2 + c_3$$

$$t=0, y'=5 \quad 5=c_1 - c_2 + 2c_3 \Rightarrow c_3=1, c_1=2, c_2=-1$$

$$t=0, y''=5 \quad 5=c_1 + c_2 + 4c_3$$

$$y = 2e^t - e^{-t} + e^{2t}$$

Kompleks kökler:

$Z(r)=0$ denklemiin kökleri; $\lambda \pm i\mu$ gibi kompleks eksenlik düzlemindeki kökler ise bu köklerin t -mertebeden dif. denklemelerde olduğu gibi igeriyorsa çözüm 2. mertebeden dif. denklemelerde olduğu gibi $e^{\lambda t} \cos \mu t$ ve $e^{\lambda t} \sin \mu t$ şeklinde dir. a_0, \dots, a_n katsayıları real olduğundan kompleks kök varsa eşlenijide kök olmalıdır.

Hafta 7 Ders 1

11/14

Fuat Ergezen

Örnekler: 1) $y'' - 5y' + 4y = 0$ dif. denklemiin genel çözümü bul.

$y = e^{rt}$ şeklinde çözüm arandığında karakteristik denklem

$$r^2 - 5r + 4 = 0 \Rightarrow (r-1)(r-4) = 0 \Rightarrow r_1 = 1, r_2 = 4$$

dir. çözüm

$$y = c_1 e^t + c_2 e^{4t} + c_3 e^{2t} + c_4 e^{-t}$$

2) $2y''' - 4y'' - 2y' + 4y = 0$, $y(0)=2, y'(0)=5, y''(0)=5$ başlangıç değer problemi çözümü.

$y = e^{rt}$ şeklinde çözüm arandığında karakteristik denklem

$$2r^3 - 4r^2 - 2r + 4 = 0$$

$$\text{olur. } r^3 - 2r^2 - r + 2 = 0 \Rightarrow (r-1)(r^2 - r - 2) = 0 \\ \Rightarrow (-1)(r-1)(r+2) = 0 \Rightarrow r_1 = 1, r_2 = -1, r_3 = 2$$

Hafta 7 Ders 1

10/14

Fuat Ergezen

Örnekler: 1) $y'' - y = 0$ dif. denklemiin genel çözümünü bul.

$y = e^{rt}$ şeklinde çözüm arandığında karakteristik denklem

$$r^2 - 1 = 0$$

dir.

$$r^2 - 1 = (r-1)(r+1) = (r-1)(r+1)(r^2+1) = 0$$

$$r_1 = 1, r_2 = -1, r_{3,4} = \pm i \quad (\lambda = 0, \mu = 1)$$

Genel çözüm

$$y = c_1 e^t + c_2 e^{-t} + c_3 \cos t + c_4 \sin t$$

dir.

2) $y''' + y' = 0$, $y(0)=0, y'(0)=1, y''(0)=2$ başlangıç değer problemi çözümü. Çözümün grafiğini çiziniz ve $t \rightarrow \infty$ çözümün nasıl davranışını söyleyiniz.

Hafta 7 Ders 1

12/14

Fuat Ergezen

$y = e^{rt}$, karakteristik denklem

$$r^3 + r = 0 \Rightarrow r(r^2 + 1) = 0 \Rightarrow r_1 = 0, r_{2,3} = \pm i$$

ve genel çözüm

$$y = c_1 + c_2 \cos t + c_3 \sin t$$

dir.

$$y' = -c_2 \sin t + c_3 \cos t$$

$$y'' = -c_2 \cos t - c_3 \sin t$$

$$t=0, y=0 \Rightarrow 0 = c_1 + c_2$$

$$t=0, y'=1 \Rightarrow 1 = c_3 \Rightarrow c_1 = 2, c_2 = -2, c_3 = 1$$

$$t=0, y''=2 \Rightarrow 2 = -c_2$$

$$y = 2 - 2 \cos t + \sin t$$

dir.

$t \rightarrow \infty$ 'da fonksiyon sürekli salınım yapar.

